

СПИСОК
наукових праць Зуєва Олександра Леонідовича

№ пп	Назва	Рукопис або друкована	Вихідні дані	Кількість сторінок	Співавтори
1	Partial Stabilization and Control of Distributed Parameter Systems with Elastic Elements	Друкована (монографія)	Cham Heidelberg: Springer, 2014.	232	-
2	Устойчивость и стабилизация нелинейных систем	Друкована (монографія)	Київ: Наукова думка, 2013.	431	Ігнат'єв О.О., Ковальов О.М.
3	Об устойчивости равномерных вращений модели узла ветро-энергетической установки	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 1997. – Вып. 29. – С. 30-38. (фахове видання)	8	Савченко О.Я.
4	Об асимптотических оценках решений в случае устойчивости по формам третьего порядка	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 1998. – Т. 2. – С. 63-71. (фахове видання)	9	-
5	Неасимптотическая стабилизация управляемых систем с помощью разрывной обратной связи	Друкована (стаття)	Вестник Харьковского государственного политехнического университета. – 1999. – Вып. 70. – С. 76-81. (фахове видання)	5	Ковальов О.М.
6	Построение стабилизирующей обратной связи с помощью управляемой функции Ляпунова относительно части переменных	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 1999. – Т. 4. – С. 70-76. (фахове видання)	7	-
7	Использование методов многокритериальной оптимизации для моделирования изменений налогообложения	Друкована (стаття)	Реформа міжбюджетних відносин і проблеми розвитку податкової системи України. - 1999. – С. 221-223.	3	Зуєв Л.О., Савченко Я.О.
8	Применение функции Ляпунова со знакоотрицательной производной в задачах частичной стабилизации	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2000. – Вып. 30. – С. 222-227. (фахове видання)	5	-
9	Стабилизация неавтономных систем по части переменных с помощью управляемых функций Ляпунова	Друкована (стаття)	Проблемы управления и информатики. – 2000. – № 4. – С. 25-34. (фахове видання)	10	-
10	О частичной стабилизации ориентации спутника с помощью двух управляющих моментов	Друкована (стаття)	Космічна наука і технологія. – 2001. – Т. 7. – № 1. – С. 76-81.	6	-
11	Синтез стабилизирующего управления твердым телом с присоединенными упругими элементами	Друкована (стаття)	Проблемы управления и информатики. - 2002. - № 6. - С. 5-16. (фахове видання)	1	Ковальов О.М., Щербак В.Ф.
12	On the asymptotic behavior of solutions in the critical case of two pairs of purely imaginary roots	Друкована (стаття)	Problems of Nonlinear Analysis in Engineering Systems.-2003.- Vol.9.- No. 2 (18).- P. 1-10.	10	Peiffer K., Savchenko A.
13	Стабилизация модели гибкого многосзвенника с пассивными шарнирами	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2004. – Вып. 34. – С. 180-188. (фахове видання)	9	-
14	Partial asymptotic stabilization of nonlinear distributed parameter systems	Друкована (стаття)	Automatica. – 2005.- Vol.41.- No.1.- P.1-10. (провідне наукове видання іншої держави)	10	-
15	Stabilizability conditions in terms of critical Hamiltonians and symbols	Друкована (стаття)	Systems & Control Letters. – 2005. – Vol. 54. - P. 597-606. (провідне наукове видання іншої держави)	10	Jakubczyk B.

16	Моделирование пространственного упругого манипулятора с телескопическим движением звеньев	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2005. – Вып. 10. – С. 51-58. (фахове видання)	8	-
17	Управление упругим манипулятором в рамках модели балки Тимошенко	Друкована (стаття)	Прикладная механика. – 2005. – Т. 41.- № 12. – С. 107-115. (фахове видання)	8	-
18	Синтез динамического наблюдателя для модели упругого манипулятора	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2005. – Вып. 35. – С. 217-223. (фахове видання)	7	-
19	Управление системой с упругими компонентами в нерезонансном случае	Друкована (стаття)	Український математичний вісник. – 2006. – Т. 3. - № 1.- С. 89-103. (фахове видання)	15	-
20	Частичная асимптотическая устойчивость абстрактных дифференциальных уравнений	Друкована (стаття)	Український математичний журнал. – 2006. – Т. 58. - № 5. – С. 629-637. (фахове видання)	9	-
21	Управление упругими колебаниями с использованием канонической формы	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2006. – Вып. 20. – С. 27–34. (фахове видання)	8	-
22	Асимптотические свойства собственных значений в задаче о колебании упругого манипулятора	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2006. – Вып. 36. – С. 114–122. (фахове видання)	9	-
23	О линеаризации управляемой системы с модальными координатами	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2006. – Т. 13. – С. 97–102. (фахове видання)	6	-
24	Стабилизация модели манипулятора с наблюдателем в цепи обратной связи	Друкована (стаття)	Вісник Донецького університету, Сер. А: Природничі науки. – 2006. – Вип. 1 – С. 33–39. (фахове видання)	7	-
25	Об относительной компактности траекторий дифференциальных уравнений в банаховом пространстве	Друкована (стаття)	Доповіді НАН України. – 2007. – № 2. – С. 7–12. (фахове видання)	6	-
26	Оптимальное управление в задаче о колебаниях упругой системы	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2007. – Вып. 22. – С. 37–45. (фахове видання)	9	-
27	Stabilization and observability of a rotating Timoshenko beam model	Друкована (стаття)	Mathematical Problems in Engineering. – 2007. – Article Id. 57.238. – P. 1–19. (провідне наукове видання іншої держави)	19	Sawodny O.
28	Приближенная управляемость упругой системы с обобщенными координатами	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2007. – Т. 14. – С. 89–96. (фахове видання)	8	-
29	Об условиях приближенной управляемости в классе управляений специального вида	Друкована (стаття)	Вісник Донецького університету, Сер. А: Природничі науки. – 2007. – Вип. 1. – С. 41–45. (фахове видання)	5	-
30	Стабілізація просторових коливань моделі пружної системи	Друкована (стаття)	Вісник Київського університету, Серія: фізико-математичні науки. – 2007. – Вип. 3. – С. 74–79. (фахове видання)	6	-
31	Асимптотические свойства траекторий в задаче об управляемых колебаниях упругой балки	Друкована (стаття)	Труды ИПММ НАН Украины. – 2007. – Т. 15. – С. 70–78. (фахове видання)	9	-

32	Локализация предельного множества траекторий уравнения Эйлера – Бернулли с управлением	Друкована (стаття)	Український математичний журнал. – 2008. – Т. 60. – № 2. – С. 173–182. (фахове видання)	10	-
33	Исследование локальной управляемости нелинейных систем методом возврата	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2008. – Вып. 38. – С. 136-144. (фахове видання)	9	Чумаченко Т.М.
34	On Brockett's condition for smooth stabilization with respect to a part of the variables	Друкована (стаття)	Proceedings of the European Control Conference ECC'99. – Karlsruhe (Germany). – 1999.	4	-
35	On nonasymptotic stabilizability of controllable systems	Друкована (стаття)	Proceedings of the 14 th International Symposium on Mathematical Theory of Networks and Systems MTNS-2000. – Perpignan (France). – 2000.	5	Ковальов О.М.
36	Control Lyapunov functions technique for partial stabilization	Друкована (стаття)	Proceedings of the UKACC International Conference "CONTROL 2000".- Cambridge (UK).- 2000.	4	-
37	On partial stabilization of nonlinear autonomous systems: sufficient conditions and examples	Друкована (стаття)	Proceedings of the European Control Conference ECC'01. – Porto (Portugal). – 2001. – P. 1918-1922. (провідне наукове видання іншої держави)	5	-
38	Application of Control Lyapunov Functions Technique for Partial Stabilization	Друкована (стаття)	Proceedings of the IEEE International Conference on Control Applications (CCA 01).- Mexico.- 2001.- P. 509-513. (провідне наукове видання іншої держави)	5	-
39	Motion planning and partial stabilization of infinite-dimensional systems	Друкована (стаття)	Proceedings of the 2 nd International Workshop on Robot Motion and Control (RoMoCo'01). – Poznan: Poznan University of Technology. – 2001. P. 129-133.	5	-
40	Partial stabilization of a rigid body with several elastic beams	Друкована (стаття)	Proc. of the 15 th IFAC World Congress, Barcelona (Spain), Vol. D., Elsevier, P. 139-144. (провідне наукове видання іншої держави)	6	-
41	Controllability analysis of a rotating body with flexible beams	Друкована (стаття)	Proceedings of the 3rd International Workshop on Robot Motion and Control (RoMoCo'02).- Poznan: Poznan University of Technology.- 2002.- P. 357-362.	6	-
42	Control and Stabilization of a Rotating Planar Body With Flexible Attachments	Друкована (стаття)	Proc. 2003 International Conference "Physics and Control". (Eds. A.L. Fradkov and A.N. Churilov).- St.Petersburg (Russia).- 2003.- Vol. 4.- P. 1357-1362.	6	-
43	Stabilization of a Multi-Link Flexible Manipulator by Torque Control	Друкована (стаття)	Proc. 48. Internationales Wissenschaftliches Kolloquium.- Ilmenau (Germany).- 2003.- P. 679-684.	6	-
44	Partial asymptotic stability and stabilization of nonlinear abstract differential equations	Друкована (стаття)	Proc. 2003 IEEE Conference on Decision & Control (CDC 2003).- Maui, Hawaii (USA).- 2003.- P.1321-1326. (провідне наукове видання іншої держави)	6	-

45	Stability analysis of a wind engine model with elasticity	Друкована (стаття)	Proc. of the 4th International Workshop on Robot Motion and Control (RoMoCo'04).- Poznan: Poznan University of Technology.- 2004.- P. 213-217.	5	Савченко О.Я.
46	Control design for Galerkin approximations of a flexible structure	Друкована (стаття)	Proc. of the IFAC Workshop on Generalized Solutions in Control Problems GSCP-2004.- Moscow: Fizmatlit.- 2004.- P. 311-318.	8	Sawodny O.
47	Observer design for a flexible manipulator model with a payload	Друкована (стаття)	Proc. 45 th IEEE Conference on Decision and Control. – San Diego (USA), 13-15 December 2006. - P. 4490–4495. (провідне наукове видання іншої держави)	6	Sawodny O.
48	Feedback stabilization of a system of rigid bodies with a flexible beam	Друкована (стаття)	Lecture Notes in Control and Information Sciences. – Vol. 396. – Berlin: Springer, 2009. – P. 69-81. (провідне наукове видання іншої держави)	13	-
49	Novel Qualitative Methods of Non-linear Mechanics and their Application to the Analysis of Multifrequency Oscillations, Stability, and Control Problems	Друкована (стаття)	Nonlinear Dynamics and Systems Theory. – 2009. – Vol. 9. – No. 2. – P. 117-145.	29	Ковальов О.М., Мартинюк А.А. Бойчук О.А., Мазко О.Г., Петришин Р.І., Слюсарчук В.Ю. Слинько В.І.
50	Стабилизация нелинейной системы с ограничивающим множеством в виде треугольника	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2009. – Т. 19. – С. 53-64. (фахове видання)	12	Грушковська В.В.
51	Application of the return method to the steering of nonlinear systems	Друкована (стаття)	Lecture Notes in Control and Information Sciences. – Vol. 396. – Berlin: Springer, 2009. – P. 83-91. (провідне наукове видання іншої держави)	9	Чумаченко Т.М.
52	Modal approach to the controllability problem of distributed parameter systems	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2010. – Т. 21. – С. 107-113. (фахове видання)	7	-
53	Асимптотическое поведение решений системы с критическими переменными в случае двух пар чисто мнимых корней	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2011. – Т. 1(29). – № 2. – С. 207–218. (фахове видання)	12	Грушковська В.В.
54	Стабилизация нелинейных систем в классе функций управления с дискретными переключениями	Друкована (стаття)	Ученые записки Таврического национального университета им. В.И. Вернадского. Серия «физико-математические науки». – 2011. – Т. 24(63). – № 3. – С. 1-9. (фахове видання)	9	Астахова Т.М.
55	Условия устойчивости нелинейных динамических систем с монотонной мерой на фазовом потоке	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2011. – Т. 22. – С. 62-70. (фахове видання)	9	Грушковська В.В.
56	Малые колебания пластины Кирхгофа с двумерным управлением	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2011. – № 41. – С. 187-198. (фахове видання)	12	Новікова Ю.В.

57	Сходимость последовательности приближенных решений динамических уравнений упругой балки	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2011. – Т. 23. – С. 86-99. (фахове видання)	14	Кучер Ю.І.
58	Поля напряжений в системе “Эластическая реставрация на корне зуба” при протезировании перекрывающимися съёмными протезами	Друкована (стаття)	Стоматолог-практик. – 2011. – № 1. – С.41-43. (провідне наукове видання іншої держави)	3	Клемін В.А., Клеміна С.І., Пата Е.В.
59	Оптимальное управление моделью пластины Кирхгофа	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2012. – № 42. – С. 165-178. (фахове видання)	14	Новікова Ю.В.
60	Экспоненциальная стабилизация класса нелинейных систем с помощью гибридного закона управления	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2012. – Т. 25. – С. 3-10. (фахове видання)	8	Астахова Т.М.
61	Частичная стабилизация нелинейных систем со случайными воздействиями	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. – 2012. – Т. 25. – С. 33-41. (фахове видання)	9	Васильєва І.Г.
62	Стабилизация модели упругой балки с распределенными и сосредоточенными управляющими воздействиями	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2013. – Т. 3(31). – № 1-2. – С. 25–35. (фахове видання)	11	Кучер Ю.І.
63	Задача планирования движения для класса нелинейных систем с тригонометрическими функциями управления	Друкована (стаття)	Динамические системы. – 2013. – Т. 3(31). – № 1-2. – С. 159–167. (фахове видання)	9	Астахова Т.М.
64	Asymptotic behavior of solutions of a nonlinear system in the critical case of q pairs of purely imaginary eigenvalues	Друкована (стаття)	Nonlinear Analysis: TMA.- 2013.- Vol. 80.- P. 156-178. (провідне наукове видання іншої держави)	23	Грушковська В.В.
65	Асимптотические свойства траекторий нелинейной системы в случае резонанса четвертого порядка	Друкована (стаття)	Механика твердого тела. – 2013. – № 43. – С. 109-123. (фахове видання)	15	Грушковська В.В.
66	Стабилизация колебаний пластины Кирхгофа с помощью обратной связи по состоянию	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. - 2014. - Т. 28. - С. 31-44. (фахове видання)	14	Новікова Ю.В.
67	Анализ предельного множества траекторий нелинейной системы со случайными воздействиями для почти всех начальных условий	Друкована (стаття)	Труды Института прикладной математики и механики. - 2014. - Т. 28. - С. 7-14. (фахове видання)	8	Васильєва І.Г.
68	Optimal Stabilization Problem with Minimax Cost in a Critical Case	Друкована (стаття)	IEEE Transactions on Automatic Control. - 2014.- Vol. 59. - P. 2512-2517. (провідне наукове видання іншої держави)	6	Грушковська В.В.
69	Attractors of nonlinear dynamical systems with a weakly monotone measure	Друкована (стаття)	Journal of Mathematical Analysis and Applications. - 2015. - Vol. 422. - P. 559-570. (провідне наукове видання іншої держави)	12	Грушковська В.В.

70	Approximate Controllability and Spillover Analysis of a Class of Distributed Parameter Systems	Друкована (стаття)	Proc. Joint IEEE Conf. on Decision and Control and Chinese Control Conf. – Shanghai (China). – 2009. – P. 3270-3275. (провідне наукове видання іншої держави)	6	-
71	Approximate Controllability of a Rotating Kirchhoff Plate Model	Друкована (стаття)	Proc. IEEE Conf. on Decision and Control. – Atlanta (USA). – 2010. – P. 3270-3275. (провідне наукове видання іншої держави)	6	-
72	On the Decay Rate of Solutions of Nonlinear Systems in Critical Cases	Друкована (стаття)	4 Міжнародна конференція “Non-linear Dynamics-2013” (19-22 червня 2013 р., Севастополь). – Харків: НТУ «ХП», 2013. – С. 51-56.	6	Грушковська В.В.
73	Optimal stabilization of nonlinear systems by an output feedback law in a critical case	Друкована (стаття)	Proc. 52nd IEEE Conf. on Decision and Control, Florence (Italy).- 2013.- P. 4607-4612. (провідне наукове видання іншої держави)	6	Грушковська В.В.
74	Решение задачи планирования движения нелинейных управляемых систем с использованием скобок Ли высокого порядка	Друкована (стаття)	Труды XII Всероссийского совещания по проблемам управления. – 2014. – С. 2531-2534.	4	Грушковська В.В.
75	Об оптимальной асимптотической устойчивости системы по критическим переменным	Друкована (тези)	Труды Междунар. конф. “Математика в индустрии” (ICIM-98). – Таганрог: Изд-во ТГПИ. – 1998. – С. 147-149.	2	-
76	Устойчивость равномерных вращений модели узла ветроэнергетической установки	Друкована (тези)	Тез. докл. VI Межд. конф. “Устойчивость, управление и динамика твердого тела” (ICSCD-96). – Донецк: ИПММ НАН Украины. – 1996. – С. 118-119.	1	-
77	Особенности решения задач стабилизации нелинейных управляемых систем	Друкована (тези)	Збірн. тез Всеукраїнської конференції “Людина і Космос”. – Дніпропетровськ: НЦАОМУ. – 1999. – с. 42.	1	-
78	Применение функции Ляпунова со знакопостоянной производной для стабилизации по части переменных	Друкована (тези)	Тез. докл. VII Межд. конф. “Устойчивость, управление и динамика твердого тела” (ICSCD-99). – Донецк: ИПММ НАН Украины. – 1999. – С. 23-24	1	-
79	Частичная стабилизация ориентации спутника с помощью двух управляющих моментов	Друкована (тези)	Збірн. Тез II Всеукраїнської конференції з міжнародною участю “Людина і Космос”. – Дніпропетровськ: НЦАОМУ. – 2000. – с. 63.	1	-
80	On partial stabilization of nonlinear control systems	Друкована (тези)	Book of Abstracts “GAMM-2001”. – Zurich (Switzerland). – 2001.	1	-
81	О достаточных условиях частичной стабилизируемости нелинейных динамических систем	Друкована (тези)	Тез. Межд. конф. “Dynamical Systems Modelling and Stability Investigation”. – Киев: Киевский национальный университет им. Т.Шевченко. – 2001.– с. 54.	1	-
82	Stabilizability of controllable systems with respect to a part of the variables	Друкована (тези)	Український математичний конгрес “УМК-2001”, Київ, 2001. Тези доповідей. Секція 8. – с. 25.	1	Ковальов О.М.

83	Controllability analysis and motion planning of a planar hybrid system	Друкована (тези)	Тез. докл. 8 Международной конференции «Устойчивость, управление и динамика твердого тела» (ICSCD'02, 3-7 сентября 2002). – Донецк: ИПММ НАНУ. – с. 58.	1	-
84	Strong partial stabilization of infinite dimensional systems with application to flexible manipulators	Друкована (тези)	Тез. докл. XI Международной Конференции «Dynamical System Modeling and Stability Investigation» (DSMSI-2003).- Киев: Киевский национальный университет им. Т.Шевченко.- 2003.- с. 385.	1	-
85	Stabilization of a space structure model with flexible beams	Друкована (тези)	Тез. докл. VI Межд. конф. "Человек и Космос".- Днепропетровск: НЦАОМУ.- 2004.- с. 132.	1	-
86	Dynamics and control of a multi-link flexible manipulator: a modal approach	Друкована (тези)	Тез. докл. Межд. конф. «Классические проблемы динамики твердого тела».- Донецк: ИПММ НАН Украины.- 2004.- С. 31-32.	1	-
87	Modeling and Observer-Based Stabilization of a Timoshenko Beam	Друкована (тези)	Тез. докл. 9 Международной конференции «Устойчивость, управление и динамика твердого тела» (ICSCD'05, 1-6 сентября 2005). – Донецк: ИПММ НАНУ. – С. 67-68.	1	-
88	Теория степени отображения и существование функции Ляпунова в задаче стабилизации	Друкована (тези)	Тез. докл. III-й межд. конф. по проблемам управления (20-22 июня 2006). – Москва: ИПУ РАН, 2006. – Т. 1. – с. 40.	1	-
89	Критические гамильтонианы и управляемые функции Ляпунова в задаче стабилизации	Друкована (тези)	Тез. докл. VIII Крымской Международной математической школы «Метод функций Ляпунова и его приложения» (Алушта, 10-17 сентября 2006). – Симферополь: Таврический национальный ун-т, 2006. – с. 71.	1	-
90	Управление моделью гибкого манипулятора при неполных измерениях	Друкована (тези)	Труды 9-й Международной научно-технической конференции „Моделирование, идентификация, синтез систем управления” (п. Канака, АР Крым, 16-23 сентября 2006). – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2006. – С. 34-35.	2	-
91	Моделирование напряженно-деформированного состояния позвоночного двигательного сегмента с протезом	Друкована (тези)	Труды 9-й Международной научно-технической конференции „Моделирование, идентификация, синтез систем управления” (п. Канака, АР Крым, 16-23 сентября 2006). – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2006. – С. 58-59.	2	Ковальов О.М.

92	Управляемость одного класса систем с нейтральным линейным приближением	Друкована (тези)	Тез. доп. Всеукраїнської наукової конференції молодих вчених і студентів з диференціальних рівнянь та їх застосувань, присвяченої 100-річчєвому ювілею Я.Б. Лопатинського (6-7 грудня 2006). – Донецьк: ДонНУ, 2006. – С. 64-65.	2	Чумаченко Т.М.
93	Локализация предельного множества и предкомпактность траекторий дифференциальных уравнений в банаховом пространстве	Друкована (тези)	Тез. докл. Международного конгресса „Нелинейный динамический анализ - 2007”. – С.Петербург (Россия), 2007. - с. 93.	1	-
94	Управление моделью гибридной системы с упругими элементами	Друкована (тези)	Тез. докл. Международной Конференции «Dynamical System Modelling and Stability Investigation» (DSMSI-2007).- Киев: Киевский национальный университет им. Т.Шевченко, 2007.- с. 293.	1	-
95	Метод точной линеаризации в оптимальном управлении системой с модальными координатами	Друкована (тези)	Тез. докл. Межд. конф. “Классические задачи динамики твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 31-32.	2	-
96	Controllability test for a class of nonlinear systems by switching controls	Друкована (тези)	Тез. докл. Межд. конф. “Классические задачи динамики твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 89-90.	2	Чумаченко Т.М.
97	Приближенное решение двухточечной задачи управления для класса бесконечномерных систем	Друкована (тези)	Матеріали XIV міжнародної конференції з автоматичного управління (Автоматика-2007). – Ч. 1. – Севастополь: СНУЯЄтаП, 2007. – С. 23-24.	2	-
98	Strong stabilization of a controlled Euler-Bernoulli equation with mixed boundary conditions	Друкована (тези)	Book of abstracts Int. Conf. “Non-linear Partial Differential Equations”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 78-79.	2	-
99	Асимптотические свойства траекторий модели гибкого манипулятора с управлением	Друкована (тези)	Сб. тез. десятой Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 108-109.	2	Зуєв Л.О.
100	Исследование управляемости нелинейных систем методом возврата	Друкована (тези)	Сб. тез. десятой Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2007. - С. 111-112.	2	Чумаченко Т.М.
101	Stabilizability analysis of a flexible manipulator model	Друкована (тези)	Тез. докл. X Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. – С. 152-153.	2	-

102	Local controllability of some non-linear systems by the return method	Друкована (тези)	Тез. докл. X Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. – С. 112-113.	2	Чумаченко Т.М.
103	Исследование частичной асимптотической устойчивости в бесконечномерных пространствах	Друкована (тези)	Тез. докл. IX Крымской Международной математической школы «Метод функций Ляпунова и его приложения». – Симферополь: Таврический национ. ун-т, 2008. - с. 68.	1	-
104	Limit behavior of trajectories for a class of differential equations in a Banach space	Друкована (тези)	Тез. доп. Другої Міжнар. конф. молодих вчених з диференціальних рівнянь та їх застосувань ім. Я.Б. Лопатинського. – Донецьк: ДонНУ, 2008. – с. 33.	1	-
105	Оценка разрешающей способности оптической системы космического аппарата	Друкована (тези)	Сб. тез. 11 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. - С. 38-39.	2	Ковальов О.М., Неспірний В.М. Щербак В.Ф.
106	Локальное решение двухточечной задачи управления методом возврата	Друкована (тези)	Сб. тез. 11 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2008. - С. 40-41.	2	Чумаченко Т.М.
107	Определение качественных показателей ходьбы человека по данным видеорегистрации	Друкована (тези)	Сб. тез. 12 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2009. - С. 16-17.	2	Ковальов О.М., Качер В.С., Неспірний В.М. Щербак В.Ф.
108	Стабилизация нелинейной системы с дискретно переключаемой обратной связью	Друкована (тези)	Сб. тез. 12 Международной научно-технической конференции “Моделирование, идентификация, синтез систем управления”.- Донецк: ИПММ НАН Украины, 2009. - С. 64-65.	2	Чумаченко Т.М.
109	Применение прямого метода Ляпунова для исследования управляемости систем с распределенными параметрами	Друкована (тези)	X Крымская Международная математическая школа «Метод функций Ляпунова и его приложения»: Тез. докл.; Алушта, 13-18 сентября 2010 г. – Симферополь: Таврический национальный университет им. В.И. Вернадского, 2010. – С. 53.	1	-
110	On Controllability of a Thin Plate Model	Друкована (тези)	Крымская Осенняя Математическая Школа-Симпозиум (КРОМШ-2010): Тез. докл. – Симферополь: изд-во КНЦ НАНУ, 2010. – С. 61.	1	-
111	Программный комплекс моделирования и оптимизации транспортных потоков	Друкована (тези)	Донбас-2020: перспективи розвитку очима молодих вчених: матеріали V науково-практичної конф. - Донецьк: ДонНТУ, 2010. - С. 505-509.	5	Неспірний В.М.

112	Controllability of a Dissipative Flexible System in a Class of Smooth Controls	Друкована (тези)	Proc. European Nonlinear Oscillations Conference (ENOC). - Rome (Italy). – 2011. – P. 51-52.	2	-
113	Оптимізація фаз світлофорних об'єктів на основі макроскопічної моделі транспортної мережі	Друкована (тези)	Матеріали VI науково-практичної конференції „Безпека дорожнього руху: правові й організаційні аспекти”. – Донецьк: Донецька академія автомобільного транспорту, 2011. – С. 170-172.	3	-
114	Localization of the limit set for a class of nonlinear distributed parameter systems	Друкована (тези)	Book of Abstracts 5 th International Scientific Conference on Physics and Control. – León: University of León, 2011. – P. 42.	1	-
115	Спектральна керованість коливної нескінченновимірної системи з двома входами	Друкована (тези)	Сб. тез. 14-й Межд. научно-технической конференции „Моделирование, идентификация, синтез систем управления”. – Донецк: Институт прикладной математики и механики НАН Украины, 2011. – С. 71-72.	2	Новікова Ю.В.
116	Спектральная и приближенная управляемость диссипативных систем с распределенными параметрами	Друкована (тези)	Сб. тез. 22 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2011. – С. 23.	1	-
117	Асимптотические оценки решений в критическом случае устойчивости по формам третьего порядка	Друкована (тези)	Сб. тез. 22 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2011. – С. 15.	1	Грушковська В.В.
118	Исследование задачи стабилизации нелинейных систем с использованием метода возврата	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 51-52.	2	Астахова Т.М.
119	Density functions with the divergence of constant sign in nonlinear stability problems	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 133.	1	Грушковська В.В.
120	Application of Galerkin's method for the Euler-Bernoulli beam model	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 144-145.	2	Машарова Ю.І.
121	On the spectral controllability of a vibrating plate model	Друкована (тези)	Тез. докл. 11 Междунар. конф. „Устойчивость, управление и динамика твердого тела”. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2011. – С. 145-146.	2	Новікова Ю.В.
122	Controllability conditions of distributed parameter systems with small damping	Друкована (тези)	Материалы конф. «Управление в технических, эргатических, организационных и сетевых системах» (УТЭОСС-2012). – Санкт-Петербург: ГНЦ РФ ОАО „Концерн ЦНИИ Электроприбор”, 2012. – С. 268-271.	4	-

123	Controllability of hyperbolic systems of conservation laws with periodic boundary conditions	Друкована (тези)	Моделирование, управление и устойчивость (MCS-2012): межд. конф.; Севастополь, 10-14 сентября 2012 г. / отв.ред. О.В. Анашкин. – Симферополь: Таврический нац. ун-т им. В.И. Вернадского, 2012. – С. 76-77.	2	-
124	Задачі керованості та оптимального керування для гідродинамічної моделі транспортних потоків	Друкована (тези)	Моделирование, идентификация, синтез систем управления: Сборник тезисов 15-й Международной научно-технической конференции. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2012. – С. 77-78.	2	-
125	Оценка множества достижимости для гиперболических систем законов сохранения с одной пространственной переменной	Друкована (тези)	Сб. тез. 23 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2012. – С. 28.	1	-
126	Керування багатовимірними гідродинамічними моделями транспортних потоків	Друкована (тези)	Матеріали VII Міжнародної науково-практичної конференції „Безпека дорожнього руху: правові та організаційні аспекти”. – Донецьк: Донецька академія автомобільного транспорту, 2012. – С. 204-206.	3	-
127	Оптимальная стабилизация нелинейных систем в классе гладких функций обратной связи по выходу в критическом случае	Друкована (тези)	Материалы конф. «Управление в технических, эргатических, организационных и сетевых системах» (УТЭОСС-2012). – Санкт-Петербург: ГНЦ РФ ОАО „Концерн ЦНИИ Электроприбор”, 2012. – С. 107-110.	4	Грушковська В.В.
128	Стабилизация колебаний балки с упругим восстанавливающим элементом	Друкована (тези)	Моделирование, идентификация, синтез систем управления: Сборник тезисов 15-й Международной научно-технической конференции. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2012. – С. 51-52.	2	Кучер Ю.І.
129	Применение принципа сведения к задаче оптимальной стабилизации по выходу	Друкована (тези)	Моделирование, идентификация, синтез систем управления: Сборник тезисов 15-й Международной научно-технической конференции. – Донецк: ИПММ НАН Украины, 2012. – С.65-67.	3	Грушковська В.В.
130	Оптимальная стабилизация с минимаксным критерием качества в критическом случае	Друкована (тези)	Моделирование, управление и устойчивость (MCS-2012): межд. конф.; Севастополь, 10-14 сентября 2012 г. / отв.ред. О.В. Анашкин. – Симферополь: Таврический нац. ун-т им. В.И. Вернадского, 2012. – С.85-86.	2	Грушковська В.В.

131	Аттракторы динамических систем с монотонной мерой на потоке	Друкована (тези)	Сб. тез. 23 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2012. – С. 19.	1	Грушковська В.В.
132	Stabilization of a flexible beam with distributed actuators	Друкована (тези)	Сб. тез. 23 Крымской осенней математической школы-симпозиума. – Симферополь: КНЦ НАН Украины, 2012. – С. 81.	1	Кучер Ю.І.
133	Оптимальная стабилизация нелинейных управляемых систем в критических случаях	Друкована (тези)	Сучасні тенденції розвитку математики та її прикладні аспекти: I Міжнародна науково-практична інтернет-конференція. – Донецьк: ДонНУЕТ, 2012. – С.39-41.	3	Грушковська В.В.
134	Об оценке решений нелинейной системы с дискретно переключаемой функцией управления	Друкована (тези)	Донбас-2020: перспективи розвитку очима молодих вчених: Матеріали VI науково-практичної конференції. – Донецьк: ДонНТУ, 2012. – С. 518-523.	6	Астахова Т.М.
135	Стабилизация модели шарнирно опертой упругой балки с пьезоэлектрическим приводом	Друкована (тези)	Донбас-2020: перспективи розвитку очима молодих вчених: Матеріали VI науково-практичної конференції. – Донецьк: ДонНТУ, 2012. – С. 667-670.	4	Кучер Ю.І.
136	Оптимальное управление динамической моделью Леонтьева	Друкована (тези)	Донбас-2020: перспективи розвитку очима молодих вчених: Матеріали VI науково-практичної конференції. – Донецьк: ДонНТУ, 2012. – С. 671-673.	3	Смагло Н.В.
137	Motion Planning and Stabilization of a Class of Nonlinear Systems by using Oscillating Controls	Друкована (тези)	20 Междунар. конф. по автоматическому управлению “Автоматика–2013”, посвященная 100-летию со дня рожд. акад. НАНУ А.Г.Ивахненко (25-27 сентября 2013 г., Николаев): Сб. тез. Николаев, НУК, 2013. – С. 73.	1	-
138	Parameter identification of a flexible beam with distributed and lumped actuators	Друкована (тези)	Тези доповідей Міжнар. математ. конф. «Боголюбовські читання DIF-2013. Диференціальні рівняння, теорія функцій та їх застосування» з нагоди 75-річчя акад. А. М. Самойленка (23 – 30 червня 2013 р., Севастополь). – Київ: Інститут математики НАН України, 2013. – С. 290-291.	2	-
139	Стабилизация неголономных систем, удовлетворяющих ранговому условию управляемости	Друкована (тези)	Сб. тез. Крымской международной математической конференции КММК-2013. – Симферополь: КНЦ НАНУ, 2013. – Т.3. – С.75-76.	1	-
140	Предельное поведение траекторий в задаче о колебаниях балки с точечной массой под воздействием сосредоточенного управления	Друкована (тези)	Сб. тез. Крымской международной математической конференции КММК-2013. – Симферополь: КНЦ НАНУ, 2013. – Т.3. – С.76.	1	Кучер Ю.І.

141	Локальное решение задачи управления для неавтономных систем с неоднородными краевыми условиями	Друкована (тези)	Тези доповідей Міжнар. математ. конф. «Боголюбовські читання DIF-2013. Диференціальні рівняння, теорія функцій та їх застосування» з нагоди 75-річчя акад. А. М. Самойленка (23 – 30 червня 2013 р., Севастополь). – Київ: Інститут математики НАН України, 2013. – С. 292-293.	2	Астахова Т.М.
142	Степенная оценка решений нелинейной системы в критическом случае при наличии резонансов четвертого порядка	Друкована (тези)	Сб. тез. Крымской международной математической конференции КММК-2013. – Симферополь: КНЦ НАНУ, 2013. – Т.3. – С.76.	1	Грушковська В.В.
143	Approximate solution of a boundary value problem for nonlinear control systems by using harmonic inputs	Друкована (тези)	Міжнар. матем. конф. «Крайові задачі, теорія функцій та їх застосування». - Слов'янськ: ДДПУ, 2013. - С. 17.	1	-
144	Локализация частот колебаний балки с упругой опорой	Друкована (тези)	II Міжнар. матем. конф. «Крайові задачі, теорія функцій та їх застосування». - Слов'янськ: ДДПУ, 2014. - С. 18.	1	Кучер Ю.І.
145	On partial stabilization of a system of the Euler–Bernoulli beam equations	Друкована (препринт)	Trieste: The Abdus Salam International Centre for Theoretical Physics, 2003. (Препринт / The Abdus Salam International Centre for Theoretical Physics, Trieste, Italy; IC/2003/150).	22	-
146	Стабілізація та стійкість нелінійних динамічних систем із застосуванням до проблем механіки твердих тіл	Друкована (автореф.)	Автореф. дис. на здобуття наукового ступеня кандидата фіз.-мат. наук, Донецьк, ПММ НАН України, 2000.	1,25 друк.арк.	-
147	Керування та стабілізація руху нескінченновимірних механічних систем з пружними елементами	Друкована (автореф.)	Автореф. дис. на здобуття наукового ступеня доктора фіз.-мат. наук, Донецьк, ПММ НАН України, 2008.	1,86 друк.арк.	-
148	Теория оптимального управления с приложением к задачам экономической динамики	Друкована (посібник)	Донецк: ДонНУ, 2012.	78	-
149	Теорема про нерухомі точки та їх застосування в теорії диференціальних рівнянь	Друкована (посібник)	Донецьк: ДонНУ, 2007.	43	Буряченко К.О.
150	Качественная теория дифференциальных уравнений	Друкована (посібник)	Донецьк: ДонНУ, 2007.	50	Буряченко К.О.
151	Стабілізація та стійкість нелінійних динамічних систем із застосуванням до проблем механіки твердих тіл	Рукопис	Дисертація на здобуття наукового ступеня кандидата фіз.-мат. наук, Донецьк, ПММ НАН України, 2000.	155	-
152	Керування та стабілізація руху нескінченновимірних механічних систем з пружними елементами	Рукопис	Дисертація на здобуття наукового ступеня доктора фіз.-мат. наук, Донецьк, ПММ НАН України, 2008.	288	-